



### หน่วยที่ 3 การกวัดแกว่ง

ตอนที่ 3.1 การแกว่งกวัดแบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว

ตอนที่ 3.2 ระบบที่มีการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว

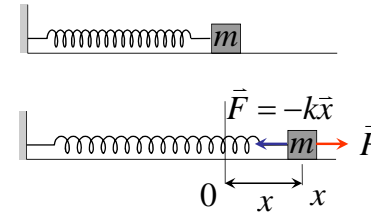


### ตอนที่ 3.1 การแกว่งกวัดแบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว

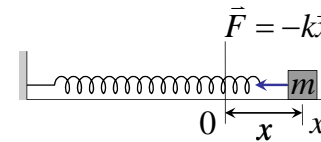
- สมการการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว
- แนวเทียบวงกลมอ้างอิงกับฮาร์มอนิกเชิงเดียว
- พลังงานของตัวแกว่งกวัด



### สมการการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว



การเคลื่อนที่แบบนี้เรียกว่า  
การเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว  
(simple harmonic motion) SHM



กฎของฮุก (Hooke's law)

$$\vec{F} = -k\vec{x}$$

$k$  คือค่าคงตัวของสปริงมีหน่วยเป็นนิวตันต่อเมตร ( $N/m$ )

จากกฎข้อที่สองของนิวตัน จะได้

$$\sum \vec{F} = m\vec{a}$$

ในกรณี 1 มิติ

$$-kx = ma$$

$$-kx = m \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + kx = 0$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$



สมการการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว

$$x(t) = ???$$

เดาคำตอบ

$$x(t) = A \sin(\omega t + \phi)$$

หรือ

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$A$  แอมพลิจูด

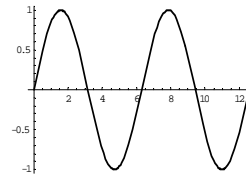
$\omega$  ความถี่เชิงมุม เรเดียน ต่อ วินาที (rad/s)

$\omega t + \phi$  มุมเฟส

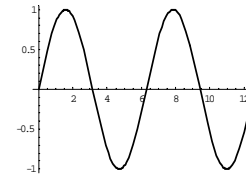
$\phi$  เฟสเริ่มต้น

ถูกกำหนดด้วย  
การกระจัด และความเร็ว  
ในตอนที่เริ่มต้น

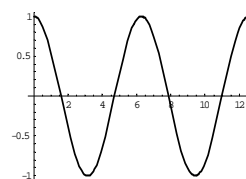
Plot Sinusoidal Function



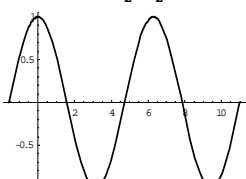
Plot Cosine Function



Plot Cosine Function



Plot Sine Function



การกระจัด

$$x(t) = A \sin(\omega t + \phi)$$

ความเร็ว

$$v(t) = \frac{dx}{dt} = A\omega \cos(\omega t + \phi)$$

$$v(t) = A\omega \cos(\omega t + \phi)$$

ความเร่ง

$$a(t) = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2 x}{dt^2} = -A\omega^2 \sin(\omega t + \phi)$$

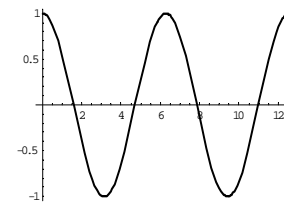
$$a(t) = -A\omega^2 \sin(\omega t + \phi)$$

$$a(t) = -\omega^2 A \sin(\omega t + \phi)$$

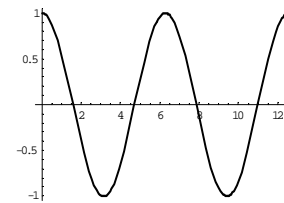
$$a(t) = -\omega^2 x(t)$$



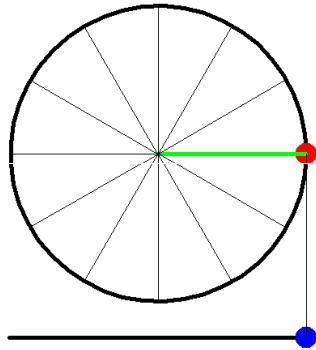
Plot Sinusoidal Function



Plot Cosine Function



## แนวเทียบวงกลมอ้างอิงกับฮาร์มอนิกเชิงเดียว



<http://www.physics.uoguelph.ca/tutorials/shm/phase0.html>

## พลังงานของตัวแกว่งกวัด



$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

ระบบประกอบด้วยพลังงานศักย์ และพลังงานจลน์

พลังงานศักย์

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} k[A \cos(\omega t + \phi)]^2 = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$$

พลังงานศักย์มีค่าสูงสุดเท่ากับ  $\frac{1}{2} kA^2$  ณ ตำแหน่งที่มีการกระจัดเป็น  $\pm A$

พลังงานศักย์มีค่าต่ำสุดเท่ากับ 0 ณ ตำแหน่งสมดุล

พลังงานจลน์  $\frac{1}{2} mv^2$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$



$$v(t) = \frac{dx(t)}{dt} = -A\omega \sin(\omega t + \phi)$$

$$E_k = \frac{1}{2} mv^2 = \frac{1}{2} m[-A\omega \sin(\omega t + \phi)]^2 = \frac{1}{2} mA^2\omega^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$= \frac{1}{2} kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

พลังงานจลน์มีค่าสูงสุดเท่ากับ  $\frac{1}{2} kA^2$  ณ ตำแหน่งสมดุล

พลังงานจลน์มีค่าต่ำสุดเท่ากับ 0 ณ ตำแหน่งที่มีการกระจัดเป็น  $\pm A$

พลังงานศักย์  $E_p(t) = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$

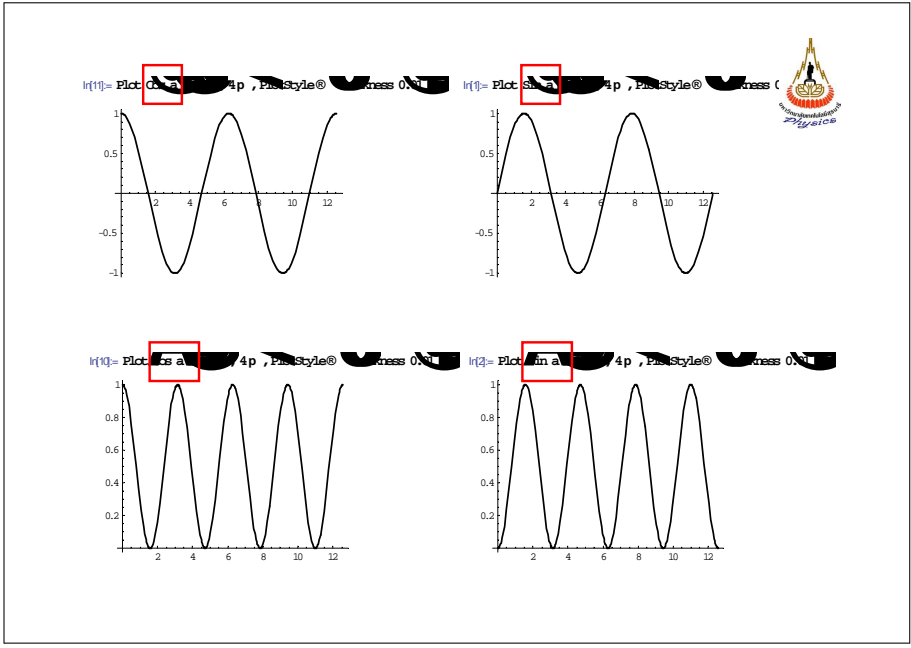
พลังงานจลน์  $E_k(t) = \frac{1}{2} kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$

พลังงานรวม

$$E = E_p(t) + E_k(t) = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi) + \frac{1}{2} kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$E = \frac{1}{2} kA^2 [\sin^2(\omega t + \phi) + \cos^2(\omega t + \phi)]$$

$$E = \frac{1}{2} kA^2$$



**พลังงานศักย์**

$$E_p(t) = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$$

$$E_{p,MAX} = \frac{1}{2}kA^2$$

$$E_{p,MIN} = 0$$

$$E_{p,AVE} = \frac{1}{2}kA^2 \left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{4}kA^2$$

**พลังงานจลน์**

$$E_k(t) = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

$$E_{k,MAX} = \frac{1}{2}kA^2$$

$$E_{k,MIN} = 0$$

$$E_{k,AVE} = \frac{1}{2}kA^2 \left(\frac{1}{2}\right) = \frac{1}{4}kA^2$$

**พลังงานศักย์**  $E_p(t) = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$

**พลังงานจลน์**  $E_k(t) = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$

$$E = \frac{1}{2}kA^2$$

Energy

$\phi = 0$

กราฟแสดงพลังงานจลน์ พลังงานศักย์ และพลังงานรวมที่เป็นฟังก์ชันของเวลา

**พลังงานศักย์**  $E_p(t) = \frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$

**พลังงานจลน์**  $E_k(t) = \frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$

$$E = \frac{1}{2}kA^2$$

Energy

Turning points

กราฟแสดงพลังงานจลน์ พลังงานศักย์ และพลังงานรวมที่เป็นฟังก์ชันการกระจัด

**ตัวอย่างที่ 1** การเคลื่อนที่แบบ SHM ซึ่งแทนด้วยสมการ

$$x(t) = 5 \sin\left(20t - \frac{\pi}{3}\right)$$



โดยที่  $x$  มีหน่วยเป็นเมตร  $t$  มีหน่วยเป็นวินาที และเฟสมีหน่วยเป็นเรเดียน  
จงคำนวณหา

1. ความถี่
2. คาบ
3. การกระจัดสูงสุด
4. อัตราเร็วสูงสุด
5. อัตราเร่งสูงสุด
6. การกระจัด อัตราเร็ว และอัตราเร่ง ที่เวลา  $t = 0$  และ  $t = \frac{\pi}{40}$  วินาที

**ตัวอย่างที่ 2** มวล 1 กิโลกรัมเคลื่อนที่แบบ SHM ด้วยแอมพลิจูด 0.05 เมตร และคาบ 5 วินาที จงหา



1. อัตราเร็วของมวลที่จุดซึ่งห่างจากจุดกึ่งกลางของการแกว่งกวัดเป็นระยะ 0.03 เมตร มีค่าเป็นเท่าใด
2. พลังงานศักย์ที่จุดซึ่งอยู่ห่างจากจุดกึ่งกลางของการกวัดแกว่งเป็นระยะ 0.03 เมตรมีค่ากี่จูล

1)  $1.6\pi \times 10^{-2} \text{ m/s}$

2)  $0.72 \pi^2 \times 10^{-4} \text{ J}$

**ตัวอย่างที่ 3** มวล  $m = 2.0 \text{ kg}$  ดึงที่ปลายสปริงเบา เมื่อออกแรง



$F = 20.0 \text{ N}$  ดึงที่ปลายทำให้สปริงยืดออกเป็นระยะ  $x(0) = 40 \text{ cm}$

หลังจากนั้นเริ่มจับเวลาพร้อมกับปล่อยให้มวลเคลื่อนที่ และถ้าไม่มีแรงเสียดทานในการเคลื่อนที่ และกำหนดให้สมการแสดงตำแหน่งของมวลที่เวลาใด ๆ คือ  $x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$  จงหา

- ค่าคงตัว ( $k$ ) ของสปริง
- อัมพลิจูด ( $A$ )
- ความถี่เชิงมุม ( $\omega$ )
- มุมเฟส ( $\phi$ ) เริ่มต้น
- จงหาความเร็วสูงสุดในการเคลื่อนที่ของมวลที่ปลายสปริงนี้
- จงหาพลังงานรวมของระบบ

### หน่วยที่ 3 การกวัดแกว่ง

ตอนที่ 3.1 การแกว่งกวัดแบบฮาร์มอนิกเชิงเดี่ยว

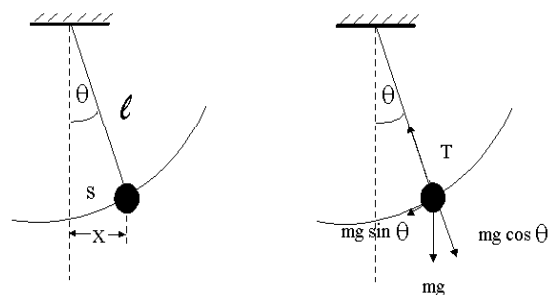
ตอนที่ 3.2 ระบบที่มีการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดี่ยว

ตอนที่ 3.2 ระบบที่มีการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว



- ลูกตุ้มเชิงเดียว

ลูกตุ้มเชิงเดียว



$$F_t = -mg \sin \theta$$

$$F_t = ma = m \frac{d^2 s}{dt^2}$$

$$F_t = ml \frac{d^2 \theta}{dt^2}$$

$$ml \frac{d^2 \theta}{dt^2} = -mg \sin \theta$$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

$$s = l\theta$$

เนื่องจาก  $\sin \theta = \theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \frac{\theta^7}{7!} + \dots$  พิจารณาการสั่นที่มีมุมแคบ ๆ  $\sin \theta \approx \theta$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$$

พิจารณาการสั่นที่มีมุมแคบ ๆ  $\sin \theta \approx \theta$

$$\frac{d^2 \theta}{dt^2} + \frac{g}{l} \theta = 0$$

สมการการเคลื่อนที่แบบฮาร์มอนิกเชิงเดียว

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0$$

$$\omega^2 = \frac{g}{l} \quad \omega = \sqrt{\frac{g}{l}} \quad T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

**ตัวอย่างที่ 1** ลูกตุ้มเชิงเดียวมีคาบของการแกว่งกวัดเป็น 2.50 วินาทีจงหา



1. ความยาวของเชือกเส้นนี้

2. จงหาคาบของการแกว่งของลูกตุ้มเชิงเดียวเมื่ออยู่บนดวงจันทร์

กำหนดให้  $g_M = 1.67 \text{ m/s}^2$

**ตัวอย่างที่ 2** จงหาความถี่และคาบ ของลูกตุ้มเชิงเดียวที่มีความยาวเชือกเป็น

10 เมตร ( $g = 10 \text{ m/s}^2$ )